

# MATRICE 350 RTK

## SPECYFIKACJA TECHNICZNA

<b>DRON</b>	
<b>Wymiary</b>	Rozłożony, bez śmigieł, 810x670x430 mm (Długość x Szerokość x Wysokość)  Złożony, ze śmigłami, 430x420x430 mm (Długość x Szerokość x Wysokość)
<b>Przekątna</b>	895 mm
<b>Masa (z jednym gimbałem na dole)</b>	Okolo 3.77 kg (bez akumulatorów) <b>Okolo 6.47 kg (z dwoma akumulatorami TB65)</b>
<b>Maksymalny udźwig pojedynczego wibroizolatora</b>	960 g
<b>Maksymalna masa startowa</b>	<b>9.2 kg</b>
<b>Częstotliwość pracy</b>	2.4000-2.4835 GHz CE: 5.170-5.250 GHz
<b>Moc sygnału (EIRP)</b>	2.4000-2.4835 GHz: < 20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.150-5.250 GHz (CE: 5.170-5.250 GHz):< 23 dBm (CE) 5.725-5.850 GHz:< 14 dBm (CE)
<b>Dokładność zawisu (Tryb P- z GPS)</b>	Pionowo: ±0.1 m (Z systemem wizyjnym) ±0.5 m (GPS włączony) ±0.1 m (RTK włączony) Poziomo: ±0.3 m (Z systemem wizyjnym) ±1.5 m (GPS włączony) ±0.1 m (RTK włączony)
<b>Dokładność pozycjonowania RTK</b>	Z włączonym i ustanowionym sygnałem RTK 1 cm+1 ppm (poziomo) 1.5 cm + 1 ppm (pionowo)
<b>Maksymalna prędkość kątowna</b>	Oś pitch: 300°/s, Oś yaw: 100°/s
<b>Maksymalny kąt nachylenia</b>	30° (Tryb- N, Przedni system wizyjny włączony: 25°)

<b>Maksymalna prędkość wznoszenia</b>	6 m/s
<b>Maksymalna prędkość opadania (pionowa)</b>	5 m/s
<b>Maksymalna prędkość opadania (w przechyle)</b>	7 m/s
<b>Maksymalna prędkość</b>	23 m/s
<b>Maksymalny pułap (m n.p.m.)</b>	5000 m (ze śmigłami 2110s, przy masie startowej ≤ 7.4kg) 7000 m (ze śmigłami 2112, przy masie startowej ≤ 7.2 kg)
<b>Odporność na wiatr</b>	<b>12 m/s</b>
<b>Maksymalny czas lotu</b>	55 minut (Zmierzone za pomocą Matrice 350 RTK lecącego z prędkością około 8 m/s bez ładunku użytkowego w bezwietrznym otoczeniu, aż poziom naładowania baterii osiągnął 0%. Dane służą wyłącznie jako odniesienie.  Rzeczywisty czas użytkowania może się różnić w zależności od trybu lotu, akcesoriów i środowiska. Należy zwracać uwagę na przypomnienia w aplikacji)
<b>Wspierane kamery DJI</b>	Zenmuse H20, Zenmuse H20T, <b>Zenmuse H20N,</b> <b>Zenmuse P1, Zenmuse L1</b>
<b>Wspierane konfiguracji gimballi</b>	Pojedynczy gimbal na dole, Podwójny gimbal na dole, Pojedynczy gimbal na górze + pojedynczy gimbal na górze
<b>Stopień ochrony</b>	<b>IP55</b> <b>- norma szczelności oznacza niemal pełną pyłoszczelność (ale nie 100%) i pełną ochronę przed wilgocią, jednak należy ochronić dodatkowo urządzenie, jeśli narażone jest na ulewne deszcze.</b>
<b>GNSS</b>	GPS + GLONASS + BeiDou + Galileo
<b>Temperatura robocza</b>	-20°C do 50°C

<b>APARATURA</b>	
<b>Ekran</b>	Ekran dotykowy LCD 7,02 cala; rozdzielczość: 1920×1200; maksymalna jasność: 1200 nitów
<b>Masa</b>	Okolo 1.25 kg (bez akumulatora WB37) Okolo 1.42 kg (z akumulatorem WB37)
<b>GNSS</b>	GPS + Galileo + BeiDou
<b>Wbudowany akumulator</b>	Typ: Li-ion (6500 mAh@7.2 V) Typ ładowania: Użyj stacji ładowania BS65 lub szybkiej ładowarki USB-C o maksymalnej mocy 65 W (maksymalne napięcie 20 V) Czas ładowania: 2 godziny Układ chemiczny: LiNiCoAlO2
<b>Zewnętrzny akumulator WB37</b>	Pojemność: 4920 mAh Napięcie: 7,6 V Typ: Li-ion Energia: 37,39 Wh Układ chemiczny: LiCoO2
<b>Stopień ochrony</b>	<b>IP54</b>
<b>Czas pracy</b>	Wbudowany akumulator: okolo 3.3 godziny Wbudowany akumulator + akumulator zewnętrzny: ok. 6 godzin
<b>Temperatura pracy</b>	-20° do 50° C
<b>Częstotliwości pracy</b>	2.4000-2.4835 GHz 5.725-5.850 GHz
<b>Moc sygnału (EIRP)</b>	2.4000-2.4835 GHz: < 20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.725-5.850 GHz: < 14 dBm (CE) < 23 dBm (SRRC)
<b>Akumulator wymienny</b>	Nazwa: WB 37 Pojemność: 4920 mAh Napięcie: 7.6V Ogniwo: LiPo Moc: 37.39Wh Czas ładowania (używając stacji ładującej BS60 : 70 minut (15°C do 45°C) 130 minut (0°C do 15°C)
<b>Protokół Wi-Fi</b>	Wi-Fi 6

<b>Częstotliwość pracy Wi-Fi</b>	2.4000-2.4835 GHz 5.150-5.250 GHz 5.725-5.850 GHz
<b>Protokół Bluetooth</b>	Bluetooth 5.1
<b>Częstotliwość pracy Bluetooth</b>	2.4000-2.4835 GHz
<b>TRANSMISJA WIDEO</b>	
<b>System transmisji wideo</b>	DJI O3 Transmission
<b>Antena</b>	4 anteny do transmisji wideo, 2T4R
<b>Maksymalna odległość transmisji (bez przeszkód i zakłóceń)</b>	CE/SRRC/MIC: 8 km
<b>Maksymalna odległość transmisji (z przeszkodami)</b>	<p>Niewielkie zakłócenia i przeszkody w postaci budynków: ok. 0-0,5 km</p> <p>Niewielkie zakłócenia i przeszkody w postaci drzew: ok. 0,5-3 km</p> <p>Silne zakłócenia i brak przeszkód: krajobraz miejski, ok. 1,5-3 km</p> <p>Średnie zakłócenia i brak przeszkód: krajobraz podmiejski, ok. 3-9 km</p> <p>Niewielkie zakłócenia i brak przeszkód: przedmieścia/wybrzeże, ok. 9-20 km</p> <p>Zmierzono zgodnie z przepisami FCC w środowisku bez przeszkód i typowych zakłóceń na wysokości lotu około 120 m. Dane mają charakter poglądowy. Rzeczywista odległość transmisji może się różnić w zależności od przeszkód i zakłóceń w otoczeniu. Należy zwracać uwagę na przypomnienia w aplikacji.</p>

<b>SYSTEM WIZYJNY</b>	
<b>Zasięg wykrywania przeszkód</b>	Do przodu/do tyłu/w lewo/w prawo: <b>0,7-40 m</b> W górę/w dół: <b>0,6-30 m</b>
<b>FOV</b>	Do przodu/do tyłu/w dół: 65° (poziomo), 50° (pionowo) W lewo/w prawo/w górę: 75° (poziomo), 60° (pionowo)
<b>Warunki pracy</b>	Powierzchnie z wyraźnymi wzorami i odpowiednim oświetleniem (luksy > 15)
<b>SYSTEM CZUJNIKÓW ToF NA PODCZERWIĘĆ</b>	
<b>Zasięg wykrywania przeszkód</b>	0.1-8m
<b>Pole widzenia (FOV)</b>	30° (±15°)
<b>Warunki pracy</b>	duże, rozpraszające, odbijające powierzchnie (współczynnik odbicia > 10%)
<b>GÓRNE I DOLNE OŚWIETLENIE POMOCNICZE</b>	
<b>Efektywna odległość oświetlenia</b>	5 m
<b>Typ oświetlenia</b>	60 Hz, stałe światło
<b>KAMERA FPV</b>	
<b>Rozdzielczość</b>	1080p
<b>Pole widzenia (FOV)</b>	142°
<b>Liczba klatek na sekundę</b>	30 fps

<b>INTELIĞENTNY AKUMULATOR</b>	
<b>Nazwa</b>	<b>TB65</b>
<b>Pojemnořć</b>	5880 mAh
<b>Napięćie</b>	44.76 V
<b>Typ ogniwa</b>	Li-ion
<b>Energia</b>	263.2 Wh
<b>Masa</b>	około 1.35 kg
<b>Temperatura pracy</b>	-20°C do 50°C
<b>Temperatura przechowywania</b>	22°C do 33°C
<b>Temperatura ładowania</b>	-20°C do 40°C (Przy temperaturze niźszej od 5°C, Funkcja podgrzewania włączyc się automatycznie. Ładowanie akumulatora w niskich temperaturach moźe wpłynąć na ich żywotnořć. Zaleca się ładowanie w temperaturze od 15° do 35° C)
<b>Czas ładowania</b>	Przy zasilaniu 220 V pełne naładowanie dwóch inteligentnych akumulatorów TB65 trwa około 60 minut, a naładowanie ich od 20% do 90% – około 30 minut.

<b>STACJA ŁADUJĄCA</b>	
<b>Wymiary</b>	580×358×254 mm
<b>Masa netto</b>	8.98 kg
<b>Kompatybilność</b>	<b>Akumulator TB65</b> Akumulator WB37
<b>Napięcie wejściowe</b>	220-240 VAC, 50-60 Hz
<b>Maksymalna moc wejściowa</b>	1070W
<b>Moc wyjściowa</b>	210-240 V: 992 W
<b>Temperatura pracy</b>	-20°C do 40°C